

物理ベースのCG流体表現

土橋宜典

北海道大学大学院情報科学研究科
<http://ime.ist.hokudai.ac.jp/~doba>
doba@ime.ist.hokudai.ac.jp

内容

- 非圧縮性流体解析の基礎
- 応用例

流体解析手法の利用

- 非圧縮性Navier-Stokes方程式
 - 流体の動きを記述する方程式の一つ

$$\frac{\partial \mathbf{u}}{\partial t} = -(\mathbf{u} \cdot \nabla) \mathbf{u} - \frac{1}{\rho} \nabla p + \nu \nabla^2 \mathbf{u} + \mathbf{f} \quad (\text{移流・拡散})$$

$$\nabla \cdot \mathbf{u} = 0 \quad (\text{連続の式})$$

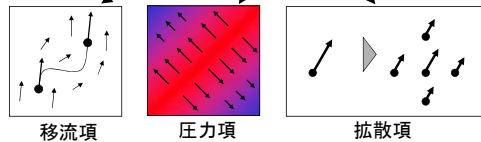
未知変数 \mathbf{u} : 速度ベクトル p : 圧力 \mathbf{f} : 外力
 ρ : 密度 ν : 動粘性係数

$$\nabla = \left(\frac{\partial}{\partial x}, \frac{\partial}{\partial y}, \frac{\partial}{\partial z} \right) \quad \nabla^2 = \frac{\partial^2}{\partial x^2} + \frac{\partial^2}{\partial y^2} + \frac{\partial^2}{\partial z^2}$$

NS方程式の意味

- 移流-拡散の式

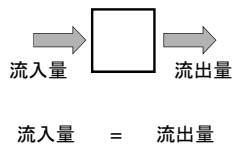
$$\frac{\partial \mathbf{u}}{\partial t} = -(\mathbf{u} \cdot \nabla) \mathbf{u} - \frac{1}{\rho} \nabla p + \nu \nabla^2 \mathbf{u} + \mathbf{f}$$



NS方程式の意味

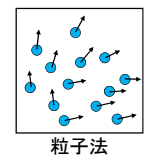
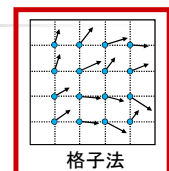
- 連続の式

$$\nabla \cdot \mathbf{u} = 0$$



NS方程式の解法

- 格子を用いた方法
 - 解析空間を格子に分割
 - 差分法により解析
- 粒子を用いた方法
 - 流体を粒子の集合で表現
 - 粒子を用いて離散化



NS方程式の解法

- 差分法による近似解法

$$\frac{\partial \mathbf{u}}{\partial t} = -(\mathbf{u} \cdot \nabla) \mathbf{u} - \frac{1}{\rho} \nabla p + \nu \nabla^2 \mathbf{u} + \mathbf{f} \quad \nabla \cdot \mathbf{u} = 0$$

速度: (u_x, u_y, u_z)
圧力: p

タイムステップ n タイムステップ $n+1$

NS方程式の解法

- 差分法による近似解法

$$\frac{\partial \mathbf{u}}{\partial t} = -(\mathbf{u} \cdot \nabla) \mathbf{u} - \frac{1}{\rho} \nabla p + \nu \nabla^2 \mathbf{u} + \mathbf{f}$$

$$\begin{cases} \frac{\partial u_x(x, y, z, t)}{\partial t} \approx \frac{u_x(i, j, k, n+1) - u_x(i, j, k, n)}{\Delta t} \\ \frac{\partial u_x(x, y, z, t)}{\partial x} \approx \frac{u_x(i+1, j, k, n) - u_x(i-1, j, k, n)}{2h} \\ \frac{\partial^2 u_x(x, y, z, t)}{\partial x^2} \approx \frac{u_x(i+1, j, k, n) - 2u_x(i, j, k, n) + u_x(i-1, j, k, n)}{h^2} \end{cases}$$

$$\tilde{\mathbf{u}} \approx \mathbf{u}^n + \Delta t (-(\mathbf{u}^n \cdot \nabla) \mathbf{u}^n + \nu \nabla^2 \mathbf{u}^n + \mathbf{f})$$

NS方程式の解法

- 差分法による近似解法

$$\frac{\partial \mathbf{u}}{\partial t} = -(\mathbf{u} \cdot \nabla) \mathbf{u} - \frac{1}{\rho} \nabla p + \nu \nabla^2 \mathbf{u} + \mathbf{f}$$

$$\begin{cases} \frac{\partial u_x(x, y, z, t)}{\partial t} \approx \frac{u_x(i, j, k, n+1) - u_x(i, j, k, n)}{\Delta t} \\ \frac{\partial u_x(x, y, z, t)}{\partial x} \approx \frac{u_x(i+1, j, k, n) - u_x(i-1, j, k, n)}{2h} \\ \frac{\partial^2 u_x(x, y, z, t)}{\partial x^2} \approx \frac{u_x(i+1, j, k, n) - 2u_x(i, j, k, n) + u_x(i-1, j, k, n)}{h^2} \end{cases}$$

$$\tilde{\mathbf{u}} \approx \mathbf{u}^n + \Delta t (-(\mathbf{u}^n \cdot \nabla) \mathbf{u}^n + \nu \nabla^2 \mathbf{u}^n + \mathbf{f})$$

NS方程式の解法

- 差分法による近似解法

$$\mathbf{u}^{(n+1)} = \tilde{\mathbf{u}} - \frac{\Delta t}{\rho} \nabla p \quad \dots (*)$$

(連続の式) $\nabla \cdot \mathbf{u} = 0$

未知変数 $\mathbf{0} = \nabla \cdot (\tilde{\mathbf{u}} - \frac{\Delta t}{\rho} \nabla p)$

・両辺の発散($\nabla \cdot$)
・連続の式の利用

$$\frac{\Delta t}{\rho} \nabla^2 p = \nabla \cdot \tilde{\mathbf{u}}$$

・ p について解き、(*)に代入して $\mathbf{u}^{(n+1)}$ を得る
・反復解法が用いられる

NS方程式の解法

- 初期条件
 - 速度場: 全て0か乱数を用いて決定
 - 圧力場: 0
- 境界条件
 - 固定境界条件: 境界での値を与える
 - 周期境界条件: 解析空間が無限に繰り返される
 - 自然境界条件: 境界法線方向の微分値が0

NS方程式の解法

- 安定性の問題
 - 拡散項 $\frac{\partial \mathbf{u}}{\partial t} = -(\mathbf{u} \cdot \nabla) \mathbf{u} - \frac{1}{\rho} \nabla p + \nu \nabla^2 \mathbf{u} + \mathbf{f} \Rightarrow \frac{\nu \Delta t}{h^2} < \frac{1}{2}$
 - 移流項 $\frac{\partial \mathbf{u}}{\partial t} = -(\mathbf{u} \cdot \nabla) \mathbf{u} - \frac{1}{\rho} \nabla p + \nu \nabla^2 \mathbf{u} + \mathbf{f} \Rightarrow |\Delta t \mathbf{u}| < h$
- タイムステップを短くとらねばならない
- 無条件で安定な手法[Stam99]
 - 精度は落ちるが、CGIには十分

NS方程式の安定な解法

- 4つのステップに分割して計算

$$\mathbf{u}^{old} \quad \frac{\partial \mathbf{u}}{\partial t} = -(\mathbf{u} \cdot \nabla) \mathbf{u} - \frac{1}{\rho} \nabla p + \nu \nabla^2 \mathbf{u} + \mathbf{f}$$

NS方程式の安定な解法

- 4つのステップに分割して計算

$$\mathbf{u}^{old} \quad \frac{\partial \mathbf{u}}{\partial t} = -(\mathbf{u} \cdot \nabla) \mathbf{u} - \frac{1}{\rho} \nabla p + \nu \nabla^2 \mathbf{u} + \mathbf{f}$$

外力 \mathbf{u}_1 $\mathbf{u}_1: \frac{\partial \mathbf{u}}{\partial t} = \mathbf{f} \longrightarrow$ 差分法

NS方程式の安定な解法

- 4つのステップに分割して計算

$$\mathbf{u}^{old} \quad \frac{\partial \mathbf{u}}{\partial t} = -(\mathbf{u} \cdot \nabla) \mathbf{u} - \frac{1}{\rho} \nabla p + \nu \nabla^2 \mathbf{u} + \mathbf{f}$$

外力 \mathbf{u}_1 $\mathbf{u}_1: \frac{\partial \mathbf{u}}{\partial t} = \mathbf{f} \longrightarrow$ 差分法

拡散 \mathbf{u}_2 $\mathbf{u}_2: \frac{\partial \mathbf{u}}{\partial t} = \nu \nabla^2 \mathbf{u} \longrightarrow$ 陰解法

NS方程式の安定な解法

- 4つのステップに分割して計算

$$\mathbf{u}^{old} \quad \frac{\partial \mathbf{u}}{\partial t} = -(\mathbf{u} \cdot \nabla) \mathbf{u} - \frac{1}{\rho} \nabla p + \nu \nabla^2 \mathbf{u} + \mathbf{f}$$

外力 \mathbf{u}_1 $\mathbf{u}_1: \frac{\partial \mathbf{u}}{\partial t} = \mathbf{f} \longrightarrow$ 差分法

拡散 \mathbf{u}_2 $\mathbf{u}_2: \frac{\partial \mathbf{u}}{\partial t} = \nu \nabla^2 \mathbf{u} \longrightarrow$ 陰解法

移流 \mathbf{u}_3 $\mathbf{u}_3: \frac{\partial \mathbf{u}}{\partial t} = -(\mathbf{u} \cdot \nabla) \mathbf{u} \longrightarrow$ セミラグランジュ法

NS方程式の安定な解法

- 4つのステップに分割して計算

$$\mathbf{u}^{old} \quad \frac{\partial \mathbf{u}}{\partial t} = -(\mathbf{u} \cdot \nabla) \mathbf{u} - \frac{1}{\rho} \nabla p + \nu \nabla^2 \mathbf{u} + \mathbf{f}$$

外力 \mathbf{u}_1 $\mathbf{u}_1: \frac{\partial \mathbf{u}}{\partial t} = \mathbf{f} \longrightarrow$ 差分法

拡散 \mathbf{u}_2 $\mathbf{u}_2: \frac{\partial \mathbf{u}}{\partial t} = \nu \nabla^2 \mathbf{u} \longrightarrow$ 陰解法

移流 \mathbf{u}_3 $\mathbf{u}_3: \frac{\partial \mathbf{u}}{\partial t} = -(\mathbf{u} \cdot \nabla) \mathbf{u} \longrightarrow$ セミラグランジュ法

圧力項+連続の式 \mathbf{u}_{new} : $\frac{\partial \mathbf{u}}{\partial t} = -\frac{1}{\rho} \nabla p$ $\nabla \cdot \mathbf{u} = 0 \longrightarrow$ 繰り返し計算 $\left[\frac{\Delta t}{\rho} \nabla^2 p = \nabla \cdot \bar{\mathbf{u}} \right]$

拡散項の安定化

- 陽解法: $\frac{\partial \mathbf{u}}{\partial t} = \nu \nabla^2 \mathbf{u}$ (ステップnの値を使用)

$$u_x(i, j, n+1) = u_x(i, j, n) + \nu \frac{\Delta t}{h^2} \{ u_x(i+1, j, n) + u_x(i-1, j, n) + u_x(i, j+1, n) + u_x(i, j-1, n) - 4u_x(i, j, n) \}$$

未知変数

拡散項の安定化

- 陽解法: $\frac{\partial u}{\partial t} = \nu \nabla^2 u$ (ステップnの値を使用)

$$u_x(i, j, n+1) = u_x(i, j, n) + \nu \frac{\Delta t}{h^2} \{u_x(i+1, j, n) + u_x(i-1, j, n) + u_x(i, j+1, n) + u_x(i, j-1, n) - 4u_x(i, j, n)\}$$
 未知変数
- 陰解法: $\frac{\partial u}{\partial t} = \nu \nabla^2 u$ (ステップn+1の値を使用)

$$u_x(i, j, n+1) = u_x(i, j, n) + \nu \frac{\Delta t}{h^2} \{u_x(i+1, j, n+1) + u_x(i-1, j, n+1) + u_x(i, j+1, n+1) + u_x(i, j-1, n+1) - 4u_x(i, j, n+1)\}$$
 未知変数

拡散項の安定化

- 陽解法
 - タイムステップnのとき支配方程式が成り立つと考える。
 - 変化が急になる方向に誤差が蓄積 (無限大に発散)
- 陰解法
 - タイムステップn+1のとき支配方程式が成り立つと考える。
 - 変化が緩やかになる方向に誤差が蓄積 (0に収束)
- 誤差の大きさはいずれも同じ

NS方程式の安定な解法

- 4つのステップに分割して計算
 - 外力: $\frac{\partial \mathbf{u}}{\partial t} = \mathbf{f}$ → 差分法
 - 拡散: $\frac{\partial \mathbf{u}}{\partial t} = \nu \nabla^2 \mathbf{u}$ → 陰解法
 - 移流: $\frac{\partial \mathbf{u}}{\partial t} = -(\mathbf{u} \cdot \nabla) \mathbf{u}$ → セミラグランジュ法
 - 圧力項+連続の式: $\frac{\partial \mathbf{u}}{\partial t} = -\frac{1}{\rho} \nabla p$, $\nabla \cdot \mathbf{u} = 0$ → 繰り返し計算 ($\frac{\Delta t}{\rho} \nabla^2 p = \nabla \cdot \mathbf{u}$)

移流項の安定化

- 差分法による場合 $\Delta t |\mathbf{u}| < h$

移流項の安定化

- セミ・ラグランジュ法
 - 仮想粒子を配置
 - 速度場を逆にトレースして補間

密度場とのカップリング

- 密度の時間発展

$$\frac{\partial q}{\partial t} = -(\mathbf{u} \cdot \nabla) q + \kappa \nabla^2 q + S$$
 (拡散項(陰解法))

 (移流項(セミ・ラグランジュ法))

$$\left\{ \begin{array}{l} q: \text{煙の密度} \\ \mathbf{u}: \text{速度場(NS方程式より計算)} \\ \kappa: \text{拡散係数} \\ S: \text{煙の発生源の密度} \end{array} \right.$$

計算例(2D)

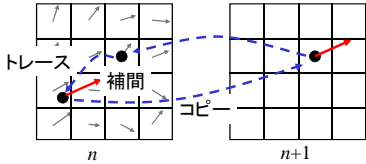
- demo



<http://www.dgp.toronto.edu/people/stam/reality/Research/pub.html>

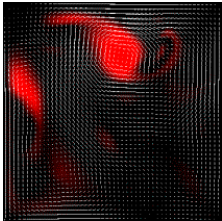
移流項の計算誤差の問題

- セミ・ラグランジュ法
 - 補間処理により, 詳細が失われる



Vorticity Confinement

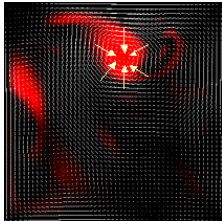
- 消失した渦を補正する外力を加える方法

$$\omega = \nabla \times \mathbf{u}$$


Vorticity Confinement

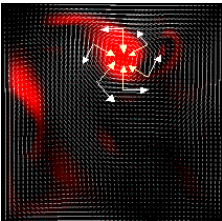
- 消失した渦を補正する外力を加える方法

$$\mathbf{N} = \frac{\eta}{|\eta|}$$

$$\eta = \nabla |\omega|$$


Vorticity Confinement

- 消失した渦を補正する外力を加える方法

$$\mathbf{f} = \varepsilon h(\mathbf{N} \times \omega)$$


Vorticity Confinement

- 比較



BFEC法
(Back and Forth Error Correction and Compensation)

- セミ・ラグランジュ処理の誤差を見積もる

$$\phi^{n+1} = L(\mathbf{u}, \phi^n)$$

速度場
 移流させる場
 セミ・ラグランジュ演算子

BFEC法
(Back and Forth Error Correction and Compensation)

- セミ・ラグランジュ処理の誤差を見積もる

$$\bar{\phi} = L(-\mathbf{u}, L(\mathbf{u}, \phi^n))$$

BFEC法
(Back and Forth Error Correction and Compensation)

- セミ・ラグランジュ処理の誤差を見積もる

$$\bar{\phi} = L(-\mathbf{u}, L(\mathbf{u}, \phi^n)) = \phi^n + 2e$$

$$e = (\bar{\phi} - \phi^n) / 2$$

$$\phi^{n+1} = L(\mathbf{u}, \phi^n)$$

BFEC法
(Back and Forth Error Correction and Compensation)

- セミ・ラグランジュ処理の誤差を見積もる

$$\bar{\phi} = L(-\mathbf{u}, L(\mathbf{u}, \phi^n)) = \phi^n + 2e$$

$$e = (\bar{\phi} - \phi^n) / 2$$

$$\phi^{n+1} = L(\mathbf{u}, \phi^n - e)$$

$$\phi^{n+1} = L(\mathbf{u}, \phi^n + \frac{1}{2}(\phi^n - \bar{\phi}))$$

BFEC法
(Back and Forth Error Correction and Compensation)

- **動画**

内容

- 非圧縮性流体解析の基礎
- 応用例

応用1: 煙

[Fost97]

- 熱源による浮力の発生
- 熱の移流・拡散

$f_{bv} = -\beta g_v (T_0 - T_k)$
 $\frac{\partial T}{\partial t} = \lambda \nabla^2 T - \nabla \cdot T \mathbf{u}$

拡散
移流

応用2: 炎

- 燃焼物と温度の時間変化を計算

燃焼物: $\frac{\partial Y}{\partial t} = -(\mathbf{u} \cdot \nabla) Y - k$

温度: $\frac{\partial T}{\partial t} = -(\mathbf{u} \cdot \nabla) T - c_T \left(\frac{T - T_{air}}{T_{max} - T_{air}} \right)^4$

応用2: 炎

応用2: 炎

[Nguy02]

- 動画

応用3: 水

- レベルセット法による水面の追跡

レベルセット関数 ϕ を全計算領域に定義

$\phi(x, y) = \pm \sqrt{(x - x_0)^2 + (y - y_0)^2}$

$\phi(x, y) \begin{cases} < 0 & \text{(気相)} \\ = 0 & \text{(界面)} \\ > 0 & \text{(液相)} \end{cases}$

$\frac{\partial \phi}{\partial t} + (\mathbf{u} \cdot \nabla) \phi = 0$

\mathbf{u} : 速度

移流方程式により水面を追跡

応用3: 水

- 再初期化処理

$\frac{\partial \phi}{\partial t} = \frac{\phi_0}{\sqrt{\phi_0^2 + \varepsilon^2}} (1 - |\nabla \phi_k|)$

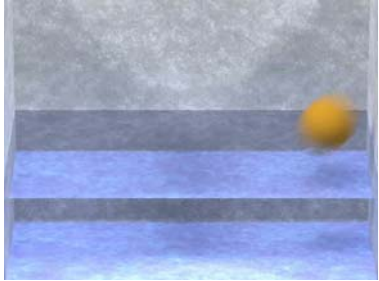
ϕ_0 : 再初期化前のレベルセット関数
 ϕ_k : タイムステップkのレベルセット関数
 ε : 境界面の幅(格子間隔幅)

勾配 $|\nabla \phi|$ が1から外れた値に対し、それに比例した量を ϕ に加える

応用2:水／炎

[Enri02]

- 例

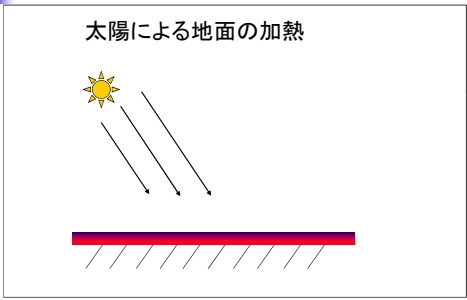


応用3:雲の形成

- 必要な物理量
 - 速度, 水蒸気量, 水滴量(雲の量), 大気の温度
- 水蒸気と水滴との間の相転移
 - 雲の発生と消滅に直接影響
 - 上方への雲の成長にも関与

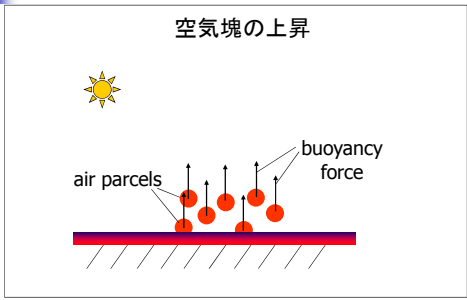
応用3:雲の形成

太陽による地面の加熱



応用3:雲の形成

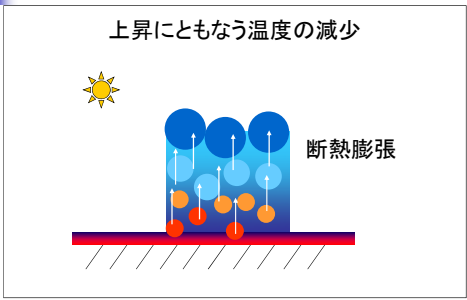
空気塊の上昇



応用3:雲の形成

上昇にともなう温度の減少

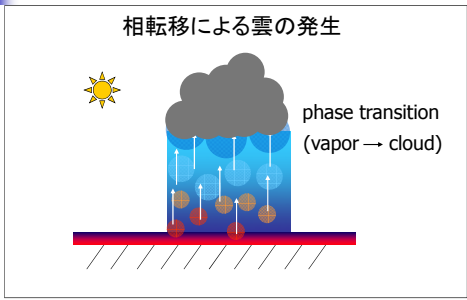
断熱膨張

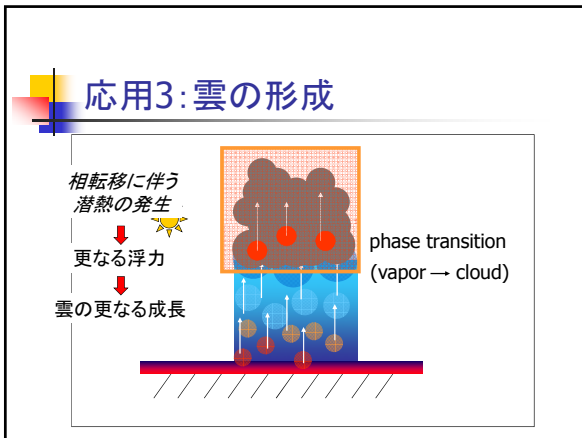
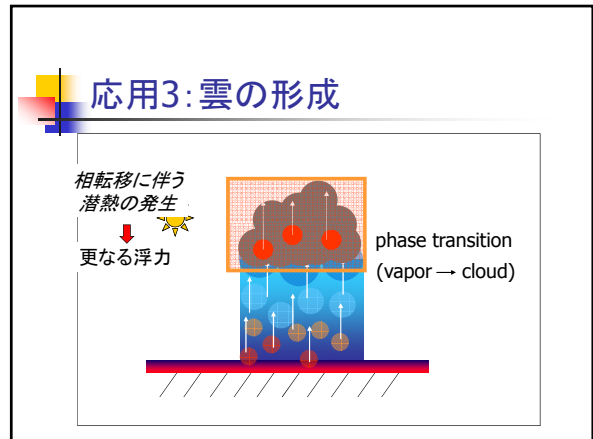
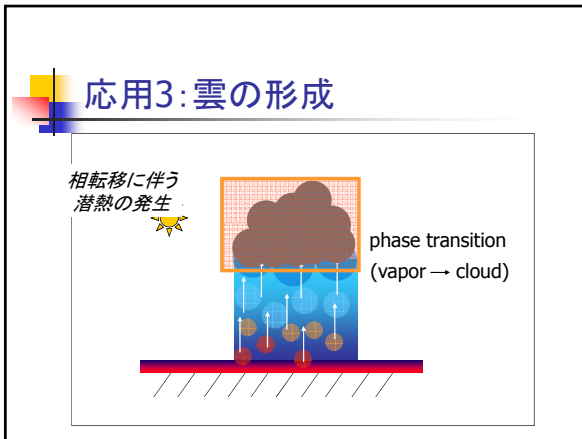


応用3:雲の形成

相転移による雲の発生

phase transition (vapor → cloud)





- ### 雲の形成シミュレーション
- 大気の流れ
 - NS方程式 + 浮力
 - 大気の流れ
 - 断熱膨張による温度減少, 潜熱, 地面
 - 水蒸気と水滴
 - 水蒸気と水滴の間の相転移

大気の流れ

- 非圧縮性ナビエ-ストークス方程式

$$\frac{\partial \mathbf{u}}{\partial t} = -(\mathbf{u} \cdot \nabla) \mathbf{u} - \nabla p + \mathbf{f} + \mathbf{B}$$

$\nabla \cdot \mathbf{u} = 0$

\mathbf{u} : velocity \mathbf{f} : external force p : pressure t : time

\mathbf{B} (浮力)

浮力と温度

- 熱浮力

$$\mathbf{B} = k_b \frac{T - T_0}{T_0} \mathbf{z}$$

T : 温度 T_0 : 環境温度
 \mathbf{z} : 鉛直上向きベクトル k_b : 浮力係数

- 温度

$$\frac{\partial T}{\partial t} = -(\mathbf{u} \cdot \nabla) T - \Gamma_d v_z + Q C_c + S_T$$

Q : 潜熱係数 C_c : 雲の発生量
 Γ_d : 乾燥断熱減率 v_z : 速度の鉛直成分
 S_T : 地面からの熱

水蒸気と水滴

- 相転移

水滴: $\frac{\partial q_c}{\partial t} = -(\mathbf{u} \cdot \nabla)q_c + C_c$ $C_c = \alpha(q_v - q_s)$

水蒸気: $\frac{\partial q_v}{\partial t} = -(\mathbf{u} \cdot \nabla)q_v - C_c$

q_c : 雲密度 q_v : 水蒸気密度
 C_c : 相転移によって発生する雲の量

数値シミュレーション

$$\begin{cases} \frac{\partial \mathbf{u}}{\partial t} = -(\mathbf{u} \cdot \nabla)\mathbf{u} - \nabla p + \mathbf{f} + \mathbf{B} & \text{大気の数値} \\ \nabla \cdot \mathbf{u} = 0 \\ \mathbf{B} = k_p \frac{T - T_0}{T_0} \mathbf{z} & \text{大気の数値} \\ \frac{\partial T}{\partial t} = -(\mathbf{u} \cdot \nabla)T - \Gamma_d v_z + Q C_c + S_r \\ \frac{\partial q_c}{\partial t} = -(\mathbf{u} \cdot \nabla)q_c + C_c \\ \frac{\partial q_v}{\partial t} = -(\mathbf{u} \cdot \nabla)q_v - C_c \end{cases}$$

計算例


- 積雲



格子数: 150 × 120 × 50
 計算時間: 4 sec./step computer: Pentium III 1.2GHz

計算例

- 積乱雲



格子数: 150 × 120 × 100
 計算時間: 8 sec./step computer: Pentium III 1.2GHz

計算例

[VIDEO](#)